		Config	guration Inform	nation			Gai	in de bas	e	Gain d'a	altitude
	Moteur	ESC	Hélice	Batterie	Poids	Pitch	Roll	Yaw		Pitch	Roll
F330	DJI-2212	DJI-18A	DJI-8 Inch	3S-2200	790 g	140	140	100	110	140	140
F450	DJI-2212	DJI-30A	DJI-8 Inch	35-2200	890 g	150	150	100	105	150	150
F550	DJI-2212	DJI-30A	DJI-8 Inch	4S-3300	1530 g	170	170	150	140	170	170

Paramètres recommandés pour l'usage d'un F330 / F450 / F550

ECRAN "E1T annonce"

Anno	ancementa
New firmware v4.04 available!	
Please upgrade to the latest firmware v Please download the latest software fro v2/download	4.04 with assistant software v2.40. om <u>http://www.dji.com/product/naza-m-</u>
New firmware features: 1: Added Max Angular Rate settings f 2: Added H4-3D or H3-3D adjustmen and vertical angle limits, and FPV mode	or various propulsion systems. t settings including gimbal gain, horizontal e.
ANNONCE:	
Nouveau firmware V4.04 disponible!	
SVP mettre à jour suivant ce dernier firmware	V4.04 avec assistant software v2.040
SVP télécharger celui -ci à l'adresse http://w	ww.dji.com/product/naza-m-v2/download
Nouvelles évolutions	
1: Ajout des paramètres d'angulation maxi p	our différents systèmes de propulsion
2: Ajout de paramètres d'ajustement H4-3D (ou H3-3D incluant le gain GIMBAL, les limites angulaire
horizontales et verticales, et le mode FPV	
Don't snow agai	n Ne glus afficher cet écran
FERMER	RAFRAICHIR

Nouveau firmware V4.04 disponible!

SVP mettre à jour suivant ce dernier firmware V4.04 avec assistant software v2.040 SVP télécharger celui –ci à l'adresse <u>http://www.dji.com/product/naza-m-v2/download</u>

ECRAN "E2T aperçu général"

View Basic Advance	ed Tools Upgrade	i Info
asic REGLAGES DE BASE Mounting POSITION DU CAPTEUR GPS CPS Location X 0 cm Y 0 cm Z 0 cm	Aircraft TYPE D'APPAREIL Mixer Type: NONE RC TYPE DE RECEPTION TYPE DE RECEPTION	Advanced REGLAGES AVANCES MOTEUR MOTEUR Motor VITESSE MOTEUR AU REPOS Motor Idle Speed: NONE Cut Off Type: NONE TYPE DE COUPURE
Cain REGLAGE DES VALEURS DE GAIN PROFONDEUR INCLINAISON Pitch Roll Basic 100% INH 100% INH Attitude 100% INH 100% INH	DIRECTION Yaw Vertical	Failsafe Methods: NONE IOC Intelligent Orientation Contro NONE Gimbal
Channel Monitor CANAUX DU MONITEU A 0 0 E 0 0 CANAUX DU MONITEU 0 0 CANAUX DU MONITEU 0 0 CANAUX DU MONITEU 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	Image: Non-State State St	Gimbal Switch: NONE TENSION Voltage INTERRUPTEUR DE SECURITE Protection Switch: Protection Switch: NONE TYPE D'ACCU NONE PREMER NIVEAU D'ALERTE First Level Protection: Second Level Protection: NONE

AVEC UN EMETTEUR FUTABA

A correspond à la voie des ailerons

E correspond à la voie de la profondeur

T correspond à la voie des gaz

R correspond à la voie de la direction

U correspond à la voie de sélection du type de vol (MANUEL, GPS, ATTI, FAILSAFE) Nota: FAILSAFE propose 2 types d'atterrissage:

- pose immédiate (landing) ou
- retour au point de départ (go home and landing)
- X1 correspond
- X2 correspond à FUTABA S-BUS
- X3 correspond au GPS

Pour la nacelle gimbal

- F1 => ROLL
- F2 => PITCH

ECRAN "E3aT1 type de drone"



ECRAN "E3aT2 Test moteurs - message"

00	DJI NAZA-M V2 Assistant	English 🔻
View Basic	Advanced Tools Upgrade	
Aircraft Mounting	RC Gain	
Mixer Type Instruction Welcome to the DJI Autopilot system. Pl select the correct mixer type according to multi-rotor. Tips 1. Before parameter configuration in the assistant software, please make sure t multi-rotor is correctly assembled acc to the «NAZA-M Quick Start Guide 2. In the diagrams of each Mixer Type, the marks M1-M6 correspond to the output ports (M1-M6) on the Main Controller. 3. The direction of the arrow indicates the rotation direction of the motor.	 Agree Decline Output Output Output Decline Output Outpu	
	Mc OUTPUT: OFF	default

ECRAN "E3aT2 Test moteurs"



SVP, cliquez successivement dans l'ordre sur les boutons M1, M2, M3, M4 pour tester que les moteurs fonctionnent dans l'ordre indiqué et tournent dans le bon sens.

Sinon cliquer sur l'aide "Cas anormaux lors du test des moteurs"

NOTA: LES MOTEURS NE TOURNENT PAS EN CONTINU, MAIS JUSTE DURANT UNE SECONDE

ECRAN "E3bT position du GPS"



La position de mon GPS est:

- X = 35 mm (valeur négative)
- Y = 35 mm (valeur négative)
- Z = 72 mm (valeur négative)

ATTENTION: LES VALEURS A ENTRER SONT EN CENTIMETRES

ECRAN "E3cT Param radio"

	¢* ••• (6)	i
View Basic Aircraft Mounting R RADIO CO PARAMETRAGE EMETTEUR	Advanced Tools Upgrade Gain DMMANDE	Info Protection avancée du récepteur
Avant de procéder à cette étape, préparez votre émetteur et un récepteur associé puis complétez toutes les valeurs TX et Rx de cette page EMETTEUR RECOMMANDÉ PCM ou 2.4 GHz avec au moins 4 canaux RECEPTEURS ADMIS	Receiver Type Type du récepteur Tradition D-Bus PPM CALIBRATION DES MANCHES Command Sticks Calibration RE Command Sticks Calibration RE RE Calibration RE RE RE RE RE	Receiver Advanced Protection ON OFF Sticks Monitor -X1 -X2 X1 Calibration
Récepteur traditionnel, S-BUS & PPM	- R	Calibration START
MPORTANT SVP, rebootez le Micro controleur et refaites la calibration si vous changez la version du logiciel de votre émetteur ou changez de récepteur	Calibration STAR Control Mode Switch INTERRUPTEUR DE GPS Failsafe	SELECTION DU TYPE DE VOL

POUR UN EMETTEUR FUTABA

A correspond à la voie des ailerons

E correspond à la voie de la profondeur

- T correspond à la voie des gaz
- R correspond à la voie de la direction
- X1 correspond au roll de la nacelle
- X2 correspond au pitch de la nacelle

DANS LE LOGICIEL, LA POSITION DU CURSEUR SELECTIONNANT LE TYPE DE VOL "U" EST OBTENUE PAR LE BASCULEMENT DE L'INTER AFFECTE A CELA ET PAR LE REGLAGE DE LA VALEUR D'ATV DE LA VOIE CORRESPONDANTE (CH5 en général)

ECRAN "E3dT ajust gains"

• •	REGLAGES DE BASE	DJI NAZ	ZA-M V2 Assistar	nt		Eng
V	ew Basic	Advanced Tools	Upgrad	ie Info		
Aircr	aft Mounting RC	Gain				
Le gain (Si le gain vous con	c'est quoi? i initial est trop important, staterez que l'appareil oscille	AJUSTEMENT	DES GAINS Profondeur Pitch	Inclinaison Roll	Direction Yaw	Vertical
dans la d est trop f stabilité s	lirection correspondante. S'il aible, le fonctionnement et la seront affectés et vous pourrez	Gain de base Basic Gain	100%	100%	100%	50%
perdre le	contrôle de l'appareil	Remote Adjust	INH	INH	INH D	INH
 ATTITUDE GAIN détermine la vitesse de changement de comportement de l'appareil suite à l'action sur les manches. 		Gain d'attitude Attitude Gain	40%	40%		
Plus cette réaction e Augmente	e valeur est grande, plus la est rapide. er le valeur pour plus de vivacité,	Remote Adjust	INH O	INH 📑		
réduire la	valeur pour une réaction plus douce.					
Pourquo d'ajuster	i est-il nécessaire r le gain?					
Chaque a et vous d	appareil à un gain différent levez régler manuellement					
celui-ci er Remarqu Les valeu	n fonction de votre pilotage, IES Irs de gain Pitch et Roll					
d'un hexa plus élevé	acoptère sont habituellement ées que celles d'un quadricoptère					
Si les pièc sont pas des gains	ces de votre appareil ne compatibles, malgré l'ajustage s vous ne parviendrez pas à					DEFAUT
avoir un v	vol correct.					default

Les gains à régler dépendent de plusieurs facteurs, dont les moteurs, les ESC, les hélices, l'accu.

Pour le F450 voir le tableau en tête du présent fichier . Les valeurs indiquées sont:

Gain de base

- PITCH 150
- ROLL 150
- YAW 100
- VERTICAL 105

Gain d'altitude

- PITCH 150
- ROLL 150

ECRAN "E4aT ralenti et coupure moteur"

REGLAGES AVANCES	DJI NAZA-M V2 Assistant	English 🔻
View Basic A	dvanced Tools Upgrade Limits	
Interest Interest Motor Settings Instruction You can configure the Motor Idle Speed and select the Cut Off Type. In order to achieve better flight characteristics. PARAMÈTRES MOTEUR Instructions Wos pouvez régler le raienti des moteurs et sélectionner le type de coupure afin d'obtenir de melleures caractéristiques de vol	Motor Idle Speed Ralenti moteur LOW RECOMMENDED Cut Off Type Type d'arrêt Immédiately Immédiat Progressif Intelligent	HIGH
		0 0

Au départ régler sur RECOMMANDED

Si l'aéronef à tendance à décoller régler sur LOW qui abaisse le ralenti d'environ 3%

Si le ralenti est trop bas, régler sur HIGH qui augmente le ralenti d'environ 11%

ECRAN "E4bT failsafe atterro"



ECRAN "E4cT orientation de vol"



ECRAN "E4dT gimbal"

• •	REGLAGES AVANCES	DJI NAZA	A-M V2 Assistant		English
	View Basic	Advanced Tools	() Upgrade	i Info	0
м	otor F/S IO	C Gimbal NACELLE	Voltage I	Limits	
PARA	Gimbal Setting METRAGE DE NACELLE	Interrupteur de nace Gimbal Switch		fréquence de sortie Output Frequency:	50hz
(Knob	Servo Travel Limit Limite de course des	servos MAX	Center	MIN
	Roll	Pitch - F2	0	0	0
11	Pitch	Roll -F1	0	0	0
Si vous page po Ce syst servom	Ground utilisez une nacelle, utilisez cette our la paramèter ème comporte deux axes pilotés par oleur avec point de centrage à 1520. r yous que la branchement est correct	Automatic Control G Contrôle automatic o Pitch - F2 Roll - F1	ain Ju gain Gain 0,00 0,00	Direction Sens REV REV	
IMPOR	TANT				
Si vous logiciel (les port:	activez la fonction GIMBAL dans le durant la configuration, notez que s F1 et F2 seront activés	Manual Control Spee Contrôle manuel de Pitch - X1 0	d la vitesse I In s	mportant f you enable the gimbal control in a oftware during the configuration. r	assistant blease note
NE JAN lorsque	IAIS connecter F1 F2 aux ESC le hélices sont montées	This system supports 2-axis with a 1520us center point. N connection is correct.	gimbals with servo the Make sure the Make su	hat there will be outputs from F1 and IEVER connect F1/F2 to ESCs with potors with propellers.	nd F2 ports. ired to DEFAUT default

ECRAN "E4eT sécu tension"

RÉGLAGES AVANCÉS	DJI NAZA-M V2 Assistant	English 🔻
View Basic	Advanced Tools Upgrade Info	b
Motor F/S IO	C Gimbal Voltage Limits	
ALERTE BASSE TENSION A d'évîter le crash ou autres ennuis causés par une tension insuffisante de l'accu, deux inveaux de protection basse tension peuvent ètre définis. Dous pouvez opter de les utiliser ou non, mais nous vous recommandons vivement les utiliser. Les protections basse tension ne sont pas FUN ! Vous devez atterrir votre multirotor aussitôt que possible quelle que soit l'alarme pour éviter les conséquences néfastes ou le crash	Protection Switch Interrupteur de protection ON Activé OFF Désactivé Battery ACCU Current Voltage X3 DISCONNECTED Calibration Tension de courant Battery Type Type d'accu 2S LiPo © First Level Protection Premier niveau de protection No Load Déchargé Loss O,00 V Loaded Chargé ON Activé O,00 V 0,00 V Safeguard: LED Warning Alerte Loss Loaded Chargé Loaded Chargé Second Level Protection Second niveau de protection No Load Déchargé Loss Loaded Chargé No Load Déchargé Loss Loaded Loaded Chargé No Load Déchargé Loss Loaded Loaded Chargé Second Level Protection Second niveau de protection Second Chargé O0 V 0,00 V 0,00 V Safeguard: LED Warning Descending	

ECRAN "E4fT limites de vol"

• • RÉGLAGES AVANCÉS	DJI NAZA-M V2 Assistar	it 🐌	English
View Basic A	dvanced Tools Upgrad	le Info	
Motor F/S IOC	C Gimbal Voltage	Limits	
LIMITES DE VOL Les limites de vol sont activées pour restreindre la hauteur de vol et la distance	Max Height: 2000 m M Altitude maximum D	ax Radius: 2000 m istance radiale maximum	
Parametrage 1. Entrez l les valeurs de hauteur et de distance maxi dans les champs prévus à cet effet 2. Les valeurs maxi par défaut sont de 200m tant en en altitude qu'en distance			
IMPORTANT 1. L'allitude Maxi fonctionne en mode GPS ou l'ATTI. La distance maxi ne fonctionne qu'en mode GPS et au moins 6 satellites 2 Si l'appareil vole en dehors de limites, il est contrôlable sauf en cas d'éloignement 3. Si le mode de contrôle est changé en GPS lorsque l'aéronef est hors de son rayon maximal, l'avion volera à l'intérieur des plages saises 4. Les opérations de sécurité et les stations au sol ne sont pas limitées aux limites de vol	 Flight Limits Flight Limits is aimed to restrict the flight height and distance. Settings 1. Write values in the Max Height and Max Radius boxes to limit the flight height and distance within the range. 2. The default Max Height is 2000m and Max Radius is 2000m. 	 Important Max Height works in the GPS or ATTI. control mode. Max Radius works only in the GPS mode and the satellites count no less than 6. If the aircraft flies out of the limits, it's still controllable except flying further away. If the control mode is changed to GPS when the aircraft is out of Max Radius, the aircraft will fly back within the entered ranges. The Failsafe and the Ground Station operations are not restricted to the Flight Limits. 	DEFAUT Default

CONSEILS:

- 1. Respecter la législation qui limite à 150m l'altitude
- 2. Pour la distance rester à distance de visibilité de l'aéronef
- 3. En mode FVP la législation impose un second observateur donc 2 s'applique

ECRAN "E5T tools"

1 – Avant calibration

O OUTILS	DJI NAZA-M V2 Assistant	English
View Basic	Advanced Tools Upgrade Info	
Tools Outils	IMU Calibration - Calibration IMU	
Export Parameters	?	
Exponention das parametros	Gyroscope(degree/s) Mod	
Import Parameters Importation des paramètres	X Y Z	
Restore default settings	Acceleration(g) Mod	
Restauration des valeurs par défaut	X Y Z	
Reset BTU Info Réinitialisation des informations BTU	Compass(raw) Mod	
	X Y Z	
	Advanced	
	Check IMU Status	
	Status: Basic Cali	
Aide en ligne		
UnLine Help		

2 – En cours de calibration avancée

	DJI NAZA-M V2 Assistant	Eng
View Basic	Advanced Tools Upgrade Info	5
Tools	IMU Calibration	
Export Parameters	<u>(1</u>)	
Import Parameters	Gyroscope(degree/s) Mod X -0.8 Y -0.1 Z -0.5 0.9	
Restore default settings	Acceleration(g) X 0.02 Y 0.04 Z -1.00 1.00	
Reset BTU Info	Compass(raw) V 274 V 02 Z 274 None	
	Basic Advanced Cali	
OnLine Help		
MODE: Failsafe MC C	NUTPUT: OFF	0

UN MESSAGE PEUT APPARAÎTRE EN CAS DE SURCHAUFFE DE L'IMU. DEBRANCHER LA LIPO ET LAISSER REFROIDIR AVANT DE REBRANCHER.

ECRAN "E6T MAJ"

o o Mis	SE A JOUR DU FIRMV	VARE DJI	NAZA-M V2 Assistant		English
View	Basic	Advanced	Fools Upgrade	i Info	
_	Loader	Hardware ID	Firmware	Upgrade	
	Main Controller -,-,-			No updates	
					0 0

APRES CALIBRATION CET ECRAN EST COMPLETÉ

ECRAN "E7T info licence"

O INFORMATIONS	DJI NAZA-M V2 Assistant	Eng
View Basic Ad	vanced Tools Upgrade	•
User Info Info utilisateur		
Current Login User: fatalcrash@net	uf.fr Change User	S newsletter
Software Info Info sur le logiciel		
Current version: 2.20 No updates	3	
License Licence		
SN		
Current S/N: N/A		
Saisie du N° de licence utilisate	ur	
Input your new S/N here: You can try (N/A	A) times	
	Enter	
© 2011–2014 DJI Innovations. All Rights Reserved.		

IL N'EST PAS NECESSAIRE DE RENTRER CHAQUE FOIS LE N° DE LICENCE